

RÉPUBLIQUE ALGÉRIENNE DÉMOCRATIQUE ET POPULAIRE
MINISTÈRE DE L'ENSEIGNEMENT SUPÉRIEUR
ET DE LA RECHERCHE SCIENTIFIQUE
UNIVERSITÉ D'ORAN
FACULTÉ DES SCIENCES
DÉPARTEMENT D'INFORMATIQUE



MÉMOIRE DE FIN D'ÉTUDES

Présenté par :

BELBEKKOUCHE ABDELTOUAB
BENHEDDI RADIA

Pour Obtenir le grade de :

INGÉNIEUR D'ÉTAT EN INFORMATIQUE

OPTION : INFORMATIQUE INDUSTRIELLE

MODÉLISATION DU COMPORTEMENT D'UN BANC DE POISSONS POUR LE CONTRÔLE DES SYSTÈMES COOPÉRATIFS

Soutenance du **03 juillet 2004**
devant le jury composé des Monsieur :

| | |
|----------------------|-------------|
| B. BELDJILALI | Président |
| K. BOUAMRANE | Examinateur |
| B. ATHMANI | Examinateur |
| M. SENOUCI | Encadreur |



MODÉLISATION DU COMPORTEMENT D'UN BANC DE POISSONS POUR LE CONTRÔLE DES SYSTÈMES COOPÉRATIFS

Présenté par :

**BELBEKKOUCHE ABDELTOUAB
BENHEDDI RADIA**

Encadrés par :

Dr. SENOUCI MOHAMED

Juillet 2004

TABLE DES MATIÈRES

| | |
|--|----|
| Introduction générale..... | 1 |
| Organisation du Mémoire..... | 3 |
| Chapitre I : Les systèmes multi-agents et la résolution collective de problèmes..... | 4 |
| I.1. Introduction..... | 5 |
| I.2. Les systèmes multi-agents | 6 |
| I.2.1. L'Agent..... | 6 |
| I.2.1.1. Qu'est ce qu'un agent ?..... | 6 |
| I.2.1.2. Types d'agents | 8 |
| I.2.2. Le système multi-agents | 10 |
| I.2.2.1. Qu'est ce qu'un système multi-agents ? | 10 |
| I.2.2.2. Systèmes multi-agents : le modèle influence-réaction..... | 11 |
| I.3. La résolution collective de problèmes..... | 13 |
| I.3.1.Introduction et définition..... | 13 |
| I.3.2. Les idées maîtresses..... | 14 |
| I.3.3. Modèles d'inspiration biologique..... | 14 |
| I.3.3.1. Comprendre l'émergence..... | 15 |
| I.3.3.2. Transposition..... | 15 |
| I.3.3.3. Formalisation, généralisation, abstraction..... | 15 |
| I.3.4. Approche par transposition..... | 16 |
| I.3.5. Approche par analogie..... | 16 |
| I.3.6. Intérêt de ces approches | 17 |
| I.3.7. Domaines d'application..... | 18 |
| I.3.7.1. Interface homme-machine : Le jardin des Hazards..... | 18 |
| I.3.7.2. Résolution de problèmes et aide à la conception : CAROSSE (Application Industrielle)..... | 19 |
| I.4. Conclusion..... | 21 |
| Chapitre II : La modélisation et la simulation des écosystèmes..... | 22 |
| II.1. Introduction..... | 23 |
| II.2. La modélisation et la simulation..... | 24 |
| II.2.1. Le modèle d'un système..... | 24 |
| II.2.2. Les types de modèles..... | 25 |
| II.2.3. De la modélisation à la simulation..... | 26 |
| II.2.4. Les types de simulation..... | 28 |
| II.2.5. La simulation à événements discrets..... | 29 |

| | |
|--|-----------|
| II.2.6. La simulation individus-centrée..... | 31 |
| II.2.6.1. La simulation orienté objet..... | 31 |
| II.2.6.2. Des objets aux agents..... | 32 |
| II.3. La simulation Multi-Agents..... | 32 |
| II.3.1. Principes généraux..... | 33 |
| II.4. La vie Artificielle..... | 35 |
| II.5. La distinction Lagrangienne/Eulérienne..... | 36 |
| II.5.1. Modèles Euleriens..... | 36 |
| II.5.2. Modèles Lagrangiens..... | 37 |
| II.5.2.1. Historique et motivation..... | 37 |
| II.5.2.2. IBM et Mathématiques..... | 38 |
| II.5.2.3. IBM et Informatique..... | 39 |
| II.6. Conclusion..... | 39 |
| Chapitre III : Le phénomène des bancs de poissons..... | 40 |
| III.1. Introduction..... | 41 |
| III. 2. Qu'est ce qu'un banc de poissons ?..... | 42 |
| III.3. Mécanismes de formation de bancs | 42 |
| III.4. Organisation dans un banc..... | 43 |
| III.4.1. Comment varie la densité dans un banc..... | 43 |
| III.4.2. Ce qu'il en coûte d'être un leader..... | 43 |
| III.5. les organes de communication chez les poissons..... | 44 |
| III.6. Les contraintes de la vie en groupe..... | 45 |
| III.7. Modèle lagrangiens du comportement agrégatif des bancs de poissons..... | 45 |
| III.7.1. Aspect Newtonien..... | 45 |
| III.7.2. Aspect biologique..... | 46 |
| III.7.2.1. Modèles d'attraction/ répulsion..... | 46 |
| III.7.2.2. Modèle de décision et modèle en moyenne..... | 47 |
| III.8. Conclusion..... | 54 |
| Chapitre IV : La conception..... | 55 |
| IV.1. Introduction..... | 56 |
| IV.2. Le choix des Systèmes Multi-Agents..... | 56 |
| IV.3. L'architecture globale..... | 57 |
| IV.4. le package « MONDE »..... | 58 |
| IV.4.1. Les entités passives..... | 59 |
| IV.4.2. Les entités actives..... | 60 |
| IV.4.3. L'environnement..... | 60 |

| | |
|--|-----------|
| IV.4.3.1. L'environnement modélisé..... | 60 |
| IV.4.3.2. Les problèmes de bordure..... | 61 |
| IV.4.4. Les agents..... | 62 |
| IV.4.4.1. L'agent poisson..... | 62 |
| IV.4.4.2. le modèle comportemental de l'agent poisson..... | 63 |
| IV.4.5. L'interaction sociale des agents..... | 66 |
| IV.4.5.1. La communication entre les agents..... | 67 |
| IV. 5. Le package « Simulateur »..... | 67 |
| IV.5.1. Problèmes concernant le parallélisme..... | 68 |
| IV.5.2. Le modèle de classes..... | 68 |
| IV.5.4. Les événements..... | 69 |
| IV.6. Le package « Interface »..... | 70 |
| IV.6.1. Choix de conception..... | 70 |
| IV.6.1.1. Modèle d'abstraction de données..... | 70 |
| IV.6.2. Le modèle de classes..... | 70 |
| IV.7. Conclusion..... | 72 |
| Chapitre V : L'implémentation de SIMAB..... | 73 |
| V.1. Introduction..... | 74 |
| V.2. Le choix du langage JAVA..... | 74 |
| V.3. Le schéma fonctionnel de SIMAB..... | 75 |
| V.4. Les Classes de SIMAB..... | 75 |
| V.5. Les fonctionnalités de SIMAB..... | 77 |
| V.5.1. 1. La console SIMAB..... | 79 |
| V.5.1.2. La barre d'outils | 79 |
| V.5.1.3. Les Onglets..... | 80 |
| V.6. La validation | 81 |
| V.6.1. Les résultats du simulateurs..... | 83 |
| V.6.2. La fidélité des résultats | 84 |
| V.7. Conclusion..... | 86 |
| Conclusion Générale..... | 88 |
| ANNEXE : UML..... | 90 |
| Bibliographie..... | 91 |