THESE

Présentée à l'Université des Sciences et de la Technologie Houari Boumediene

Pour obtenir le grade de

MAGISTER en INFORMATIQUE

par

Fairouz GASMI née MEDJAHED

Compilation de Bases de Connaissances dans un Environnement Objets/Acteurs

Mr

Soutenue le 11 Avril 1996 devant le Jury composé de:

H. Khelalfa Chargé de Recherche (CERIST)

Résumé:

Le travail présenté dans cette thèse se situe au carrefour de deux problématiques de l'intelligence artificielle. La première est celle de la compilation de connaissances, et la deuxième celle de l'introspection.

Les travaux réalisés, jusque là, en compilation de connaissances consistaient à extraire des règles, les informations essentielles à leur exploitation et de créer à partir de celles-ci les structures de données et de contrôle afin de transformer la Base de Connaissances correspondante en un programme procédural plus performant. Néanmoins, des recherches ont montré que n'importe quel algorithme de compilation valide, conçu pour un système donné, peut devenir inefficace si on tente de l'utilisér pour une autre Base de Connaissances; aussi elles concluent qu'un algorithme de compilation n'est efficace que s'il tient compte des propriétés des connaissances.

Dans ce contexte, nous proposons une nouvelle approche de compilation de connaissances basée sur les principes suivants:

- Analyser les propriétés d'une Base de Connaissances avant de la compiler; et
- Utiliser des connaissances déclaratives pour compiler des connaissances déclaratives.

Pour cela, la thèse que nous présentons décrit In conception et In mise en oeuvre d'un système intelligent capable d'améliorer l'utilisation de n'importe quelle Base de Connaissances. Ce système est conçu et développé à partir d'une boite à outils fédératrice appelée Machine Gosseyn.

Mots-clés:

Auto-anidiomtion, Compilation de Connaissances, Introspection, Métaconnaissances, Systèmes Intelligents

Table des Matières

Première partie

Chapitre II	Approches Traditionnelles de Compilation de Base de Connaissances
1.1 Historique	S 8 ation 9 Classiques de 10 naissances 1 ation 10 Mémorisation minimale 11 Mémorisation maximale 12 s 13 s 15 proclie 17 19
Chapitre III	L'Environnement de travail: La Machine Gosseyn
 Structure de la Machine Gos Topologie de la Machine Gos Structure d'une Expertis Les Interpréteurs Les Règles 	22 sseyn

Deuxièm e Partie

De l'Intelligence en Général et des Systèrtics Intelligents en Particulier	
Reflesion Consciente un Système Intelligent	33 34 35 37 38 41
•	
	Systèrtics Intelligents on Particulier elligence Intelligence Reflesion Consciente 'un Système Intelligent fise en Oeuvre d'un Système Intelligent a Compilation de Base de Connaissance

2.1 Description Générale du Système	51
2.2 Architecture du Système Global	52
3. Conclusion	53

Chapitre VI

Consti-tiction du Système

VI.1 Introduction	56
VI.2 L'amorçage5	
VI.2.1 Intérêt de l'amorçage5	
V.2.2 Problèmes Rencontrés lors d'un Amorçage	
V.2.3 Rôle de l'Amorçage pour la Construction.	58
de notre Système	
VI.3 Construction de l'Expertise d'Analyse	59
de Base de Coniiaissances	
V1.3.1 Connaissances d'analyse de traces	59
VI.3.2 Connaissances de Reconnaissances de Patterns	60
VI.3.3 Connaissances de Decoiiverte de Connaissances	62
sur les Proprietes d'une Base de Connaissances.	
VI.3.3.1 Découverte de Propriétés Statiques	52
V1.3.3.2 Decouverte de Propriétés Dynamiques6	54
VI.4 Construction de l'Expertise de Coinpilation	55
VI.1 Connaissances de Compilation de Patterns,	ςg
	7 1
VI.5 Construction de l'Expertise d'Evaluation	72
VI.6 Autres Connaissances	73
VI.7 Conclusion	74

Chapitre VII

L'Observation: Un Mécanisme qui dirige L'Apprentissage

VII. I	L'Observation: Un Mécanisme Nécessaire	77
	aux Systèmes Actuels	
VII.2	But de l'Observation	77
	VII.2.1 Piloter la Démarche d'un Système	78
	VII.2.2 Diriger In Résolution d'un Problème	
	VII.2.3 Piloter l'Utilisation des Connaissances	
VIT.3	Les Méthodes d'Observation	79
	VII.3.1 Observation Statique	
	VII.3.2 Observation Dynamique	
	VII.3.3 Observation Dynamique d'un Système par lui-même	
VII.4.	Exemples de Systèmes qui s'Observent	
	VII.4.1 Le Système MACISTE	
	VII.4.2 Le Système SEPIAR	
VII.5	Implantation du Mécanisme d'Observation dans	
	la Machine Gosseyn	
	VII.5.1 Surveillance Statique	83
	VII.5.2 Surveillance Dynamique	
	=	

Troisième Partie

Chapitre VIII	Appliquer le méta-système a lui-mêm Pourquoi et Comment	e.
VIII.1 Pourquoi Applique	er le Méta-Système a Lui-même?	SS
	trés lors de l'Application	
2	eta-Système de	89
la Machine Gosse	yn a lui-même	
	ement du Méta-Système a deux Niveaux	
	du Méta-Système a plus de	. 93
Deux Niveaux M	leta on Infinie des Niveaux Meta	0.2
		93 95
Chapitre IX	Conclusion Générale	;
IX.1 Où se Situe notre Syst IX.2 Chemin Parcouru et D IX.3 Bilan Actuel et Perspe	Conclusion Générale teme par Rapport a d'autres	98 99 101 102
IX.1 Où se Situe notre Syst IX.2 Chemin Parcouru et D IX.3 Bilan Actuel et Perspe	teme par Rapport a d'autres	98 99 101